

E M S 仕様の場合 (120° スワッシュタイプ)

SWASH TYPE	→	CP3F
------------	---	------

注意、R D6000の場合スワッシュプレート動作方向を変える設定がないため、下図のようにサーボを搭載してください。

チャンネル		1CH EL(エレベーター)	2CH AI(エルロン)	3CH TH(スロットル)	4CH RU(ラダー)	5CH G(ジャイロ感度調整)	6CH P(ピッチ)
REVERSE		REV	REV	REV	NOR	NOR	NOR

チャンネル		1CH EL(エレベーター)	2CH AI(エルロン)	3CH TH(スロットル)	4CH RU(ラダー)	5CH G(ジャイロ感度調整)	6CH P(ピッチ)
CNT センター		0%	0%	0%	0%	-	0%

●サーボホーンの角度が合わない場合に設定。

チャンネル		1CH EL(エレベーター)	2CH AI(エルロン)	3CH TH(スロットル)	4CH RU(ラダー)	5CH G(ジャイロ感度調整)	6CH P(ピッチ)
EPA (エンドポイントアジャスト)		100% ()	100% ()	機体に合わせて調整	100%		100% ()

() エルロン、エレベーターのD/R100%、ピッチカーブ未設定時にサーボホーンが平行またはエルロン、エレベーター、ピッチレバーが全てが垂直、水平にし、エルロン、エレベーターが最大動作(スワッシュの傾き)の95%動作出来るように設定。

チャンネル		1CH EL(エレベーター)	2CH AI(エルロン)	4CH RU(ラダー)
D/R(デュアルレート)	N	80%	80%	50%
D/R(デュアルレート)	1	100%	100%	100%
D/R(デュアルレート)	2	100%	100%	80%
D/R(デュアルレート)	2(HOLD)	80%	80%	50%

チャンネル		1CH EL(エレベーター)	2CH AI(エルロン)	4CH RU(ラダー)
EXP(エキスポネンシャル)	N	+10%	+10%	+20%
EXP(エキスポネンシャル)	1	+30%	+10%	+40%
EXP(エキスポネンシャル)	2	+30%	+10%	+40%
EXP(エキスポネンシャル)	2(HOLD)	+30%	+10%	+40%

スティック位置		P L	P 1	P 2	P 3	P H	備 考
TH-CV フライトモード N	N	17%	45%	53%	63%	100%	ホバリング用
TH-CV フライトモード 1	1	85%	70%	70%	80%	100%	ループ、ストールターンなど
TH-CV フライトモード 2	2	100%	100%	100%	100%	100%	ロール専用
TH-CV フライトモード 2(HOLD)	2(HOLD)						オートローテーション

TH-CV フライトモード NのP L 1が17%なのはTHROトリムを使用せず中立のまま、アイドリングの回転数はPOINT 1の量で設定。

スティック位置		P L	P 1	P 2	P 3	P H	備 考
PI-CVフライトモード N	N	34%	47%	57%	67%	80%	ホバリング用
機体のピッチ角度	N	-2°		5.5°		10°	
PI-CVフライトモード 1	1	23%	36%	48%	60%	75%	ループ、ストールターンなど
機体のピッチ角度	1	-5°		2°		9°	
PI-CVフライトモード 2	2	23%	36%	48%	60%	75%	ロール専用
機体のピッチ角度	2	-5°		2°		9°	
PI-CVフライトモード 2(HOLD)	2(HOLD)	29%	44%	57%	73%	90%	オートローテーション
機体のピッチ角度	2(HOLD)	-3°		5.5°		12°	

特にPI-CVのプロポデータは気にせず機体のピッチ角度を参考にプロポの設定を行ってください。
(各サーボのサーボホーンの取付位置が異なることや、個体差などでピッチのストロークが異なるため。)

スティック位置		P L	P M	P H
RV(レボリューションミキシング)	N	0	0	0
RV(レボリューションミキシング)	1	0	0	0
RV(レボリューションミキシング)	2	0	0	0
RV(レボリューションミキシング)	2(HOLD)	0	0	0

チャンネル		1CH(エルロン)	2CH(エレベーター)	3CH(スロットル)	4CH(ラダー)	5CH(ジャイロ感度調整)	6CH(ピッチ)
TRM (トリム)	N	0%	0%	0%	0%		
DTM ACT (スタントトリム)	1	0%	0%		0%		
DTM ACT (スタントトリム)	2	0%	0%		0%		
DTM ACT (スタントトリム)	2(HOLD)	0%	0%		0%		

数値は各機体の特性に合わせ各IDLモードごとトリムにて調整を行ってください。

項 目	N	1	2	2H
ジャイロ感度調整はEPAのGで行う。				

ジャイロの特性に合わせ行ってください。テストは、ジャイロがSG-Xのため、リモート機能が無いのでデータなし。)

MMS仕様の場合 (メカニカルタイプ)

SWASH TYPE	→	NORMAL
------------	---	--------

チャンネル		1CH EL(エレベーター)	2CH AI(エルロン)	3CH TH(スロットル)	4CH RU(ラダー)	5CH G(ジャイロ感度調整)	6CH P(ピッチ)
REVERSE		NOR	REV	REV	NOR	NOR	REV

チャンネル		1CH EL(エレベーター)	2CH AI(エルロン)	3CH TH(スロットル)	4CH RU(ラダー)	5CH G(ジャイロ感度調整)	6CH P(ピッチ)
CNT センター		0%	0%	0%	0%	-	0%

●サーボホーンの角度が合わない場合に設定。

チャンネル		1CH EL(エレベーター)	2CH AI(エルロン)	3CH TH(スロットル)	4CH RU(ラダー)	5CH G(ジャイロ感度調整)	6CH P(ピッチ)
EPA (エンドポイントアジャスト)		100%()	100%()	機体に合わせて調整	100%		100%()

()エルロン、エレベーター、ピッチが最大動作(スワッシュの傾き)の95%動作出来るように設定。

チャンネル		1CH EL(エレベーター)	2CH AI(エルロン)	4CH RU(ラダー)
D/R(デュアルレート)	N	80%	80%	50%
D/R(デュアルレート)	1	100%	100%	100%
D/R(デュアルレート)	2	100%	100%	80%
D/R(デュアルレート)	2(HOLD)	80%	80%	50%

チャンネル		1CH EL(エレベーター)	2CH AI(エルロン)	4CH RU(ラダー)
EXP(エキスポネンシャル)	N	+10%	+10%	+20%
EXP(エキスポネンシャル)	1	+30%	+10%	+40%
EXP(エキスポネンシャル)	2	+30%	+10%	+40%
EXP(エキスポネンシャル)	2(HOLD)	+30%	+10%	+40%

スティック位置		PL	P1	P2	P3	PH	備 考
TH-CV フライトモード N	N	17%	45%	53%	63%	100%	ホバリング用
TH-CV フライトモード 1	1	85%	70%	70%	80%	100%	ループ、ストールターンなど
TH-CV フライトモード 2	2	100%	100%	100%	100%	100%	ロール専用
TH-CV フライトモード 2(HOLD)	2(HOLD)						オートローテーション

TH-CV フライトモード NのPL 1が17%なのはTHROトリムを使用せず中立のまま、アイドリングの回転数はPOINT 1の量で設定。

スティック位置		PL	P1	P2	P3	PH	備 考
PI-CVフライトモード N	N	34%	47%	57%	67%	80%	ホバリング用
機体のピッチ角度	N	-2 °		5.5 °		10 °	
PI-CVフライトモード 1	1	23%	36%	48%	60%	75%	ループ、ストールターンなど
機体のピッチ角度	1	-5 °		2 °		9 °	
PI-CVフライトモード 2	2	23%	36%	48%	60%	75%	ロール専用
機体のピッチ角度	2	-5 °		2 °		9 °	
PI-CVフライトモード 2(HOLD)	2(HOLD)	29%	44%	57%	73%	90%	オートローテーション

機体のピッチ角度	2 (HOLD)	-3 °		5.5 °		12 °	
----------	----------	------	--	-------	--	------	--

特にPI-CVのプロポデータは気にせず機体のピッチ角度を参考にプロポの設定を行ってください。
 (各サーボのサーボホーンの取付位置が異なることや、個体差などでピッチのストロークが異なるため。)

スティック位置		P L	P M	P H
RV (レボリューションミキシング)	N	0	0	0
RV (レボリューションミキシング)	1	0	0	0
RV (レボリューションミキシング)	2	0	0	0
RV (レボリューションミキシング)	2 (HOLD)	0	0	0

チャンネル		1CH (エルロン)	2CH (エレベーター)	3CH (スロットル)	4CH (ラダー)	5CH (ジャイロ感度調整)	6CH (ピッチ)
TRM (トリム)	N	0%	0%	0%	0%		
DTM ACT (スタントトリム)	1	0%	0%		0%		
DTM ACT (スタントトリム)	2	0%	0%		0%		
DTM ACT (スタントトリム)	2 (HOLD)	0%	0%		0%		

数値は各機体の特性に合わせ各IDLモードごとトリムにて調整を行ってください。

項 目	N	1	2	2H
ジャイロ感度調整はEPAのGで行う。				

ジャイロの特性に合わせ行ってください。テストは、ジャイロがSG-Xのためリモート機能が無いのでデータなし。)

